

Scalar i500 시작 설명서

소개	3
단계 1: 라이브러리 포장 해체	4
단계 2: 랙에 라이브러리 설치 (5U 및 14U 의 경우 선택사항)	5
단계 3: 모듈 설치	5
독립 장치로 컨트롤 모듈 사용	5
복수 모듈 라이브러리 구성 사용	5
단계 4: 모듈 구성품 설치	10
단계 5: 테이프 드라이브 케이블 연결	11
LTO-5 테이프 드라이브에 대한 특별 지침	11
병렬 SCSI 케이블 연결	12
Fibre Channel 케이블을 호스트 또는 스위치에 직접 연결	14
I/O 블레이드를 통해 Fibre Channel 케이블 연결	15
SAS (Serial Attached SCSI) 케이블 연결	16
단계 6: 라이브러리 케이블 연결	17
단계 7: 라이브러리 설정 구성	18
단계 8: 라이브러리 실행	20

Made in the USA.

Quantum Corporation은 이 인쇄물을 “있는 그대로” 제공하며 상품성, 특정 목적에의 적합성에 대한 묵시적인 보증을 포함하여 (이에 국한되지 않음) 어떤 종류의 명시적이거나 묵시적인 보증도 제공하지 않습니다. Quantum Corporation은 공지하지 않고 언제든지 이 인쇄물을 개정할 수 있습니다.

저작권

© Copyright 2010 by Quantum Corporation. All rights reserved.

이 설명서 복사에 대한 권리는 저작권법에 의해 제한됩니다. Quantum Corporation의 사전 서면 승인 없이 사본을 만들거나 수정하는 행위는 법에 의해 금지되며 법에 의해 처벌할 수 있는 위반 행위입니다.

상표

Quantum, Quantum 로고 및 Scalar는 Quantum Corporation의 등록 상표입니다.

다른 기업 소유의 기타 상표가 본 문서에서 언급될 수 있습니다.

소개

*Scalar i500 시작 설명서*는 Scalar i500 라이브러리의 포장 해체, 설정 및 설치에 필요한 단계를 개괄적으로 설명합니다. 부품의 추가, 제거 및 교체를 비롯하여 라이브러리의 구성과 실행에 대한 자세한 내용은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조하십시오.

이 제품에 대한 출시 정보도 제공됩니다. 릴리즈 노트는 마지막 출시 이후 시스템이나 펌웨어에 대한 변경사항을 설명하고 호환성 정보를 제공하며 알려진 문제가 있을 경우 그에 대해 논의합니다. 릴리즈 노트는 www.quantum.com에서 확인할 수 있으며, 추가 문서 목록은 *Scalar i500 사용 설명서*에서 찾아볼 수 있습니다.

참고: 본 제품을 작동하기 전에 본 문서와 *시스템, 안전 및 규제 정보 설명서*에 있는 모든 지침과 경고를 참조합니다. 또한 본 문서를 사용할 때는 반드시 *Scalar i500 사용 설명서*를 함께 참조해야 합니다.

경고: 테이프 드라이브, 테이프 카트리지가 또는 전원 공급 장치를 제외한 5U 제어 모듈의 무게는 약 58 파운드 (26kg)입니다. 테이프 드라이브, 테이프 카트리지가 또는 전원 공급 장치를 제외한 A 9U 확장 모듈의 무게는 65 파운드 (29.5kg)가 넘습니다. 치명적인 상해를 피하려면 두 사람이 모듈을 해당하는 위치로 안전하게 들어서 옮겨야 합니다.

경고: 전원 콘센트가 라이브러리 근처에 있어야 하며 쉽게 접근할 수 있어야 합니다.

경고: 14U보다 큰 모든 라이브러리는 기본 보호 접지 터미네이터가 있는 랙에 설치할 수 있어야 하며 전원은 IEC 60309(또는 유사한 국가 표준)을 준수하며 1.5mm²(14AWG) 이상의 횡단면 면적에 보호 접지 도체가 있는 산업용 플러그와 소켓 - 콘센트 및 / 또는 기기용 커플러를 통해 공급해야 합니다.

적절한 통풍과 접근 공간을 확보하려면 라이브러리의 전면 및 후면에 60cm(24인치)의 공간을 두십시오.

경고: 하나 이상의 모듈과 함께 로드된 경우 어떠한 상황에서도 랙을 이동하면 안 됩니다.

단계 1: 라이브러리 포장 해체

주의: 나중에 라이브러리를 이동하거나 배송해야 할 경우를 대비해서 모든 포장재와 주황색 로봇 고정 어셈블리를 보관해 둡니다.

- 1 라이브러리와 같이 제공된 포장 해체 지침에 따라 라이브러리 외부의 포장재료를 제거하고 맨 아래의 포장재료 트레이에 라이브러리를 둡니다.
- 2 포장 전표에 있는 포장 내용을 확인합니다.
- 3 내부 포장재료를 제거합니다.

주의: 다음 품목을 제거해야 합니다.

- 라이브러리의 바닥에 로봇을 고정시켜주는 주황색 로봇 고정 어셈블리
- I/E 스테이션에 들어 있는 노랑색 끈

경고: 테이프 드라이브, 테이프 카트리지를 제외한 5U 제어 모듈의 무게는 약 58 파운드 (26kg) 입니다. 테이프 드라이브, 테이프 카트리지를 제외한 A 9U 확장 모듈의 무게는 65 파운드 (29.5kg) 가 넘습니다. 치명적인 상해를 피하려면 두 사람이 모듈을 해당하는 위치로 안전하게 들어서 옮겨야 합니다.

- 4 라이브러리에서 테이프 드라이브를 제거합니다.
테이프 드라이브 제거에 대한 정보를 보려면 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.
- 5 라이브러리에서 전원 공급 장치를 제거합니다.
전원 공급장치 제거에 대한 정보를 보려면 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.
- 6 라이브러리를 위한 최적의 위치를 선택합니다.
손상을 방지하려면 안정된 위치에 라이브러리를 놓아야 합니다. 라이브러리를 위한 최적의 위치를 찾으려면 *시스템, 안전 및 규제 정보 설명서*를 참조합니다.

경고: 전원 콘센트가 라이브러리 근처에 있어야 하며 쉽게 접근할 수 있어야 합니다.

- 제품 라벨에 표시된 유형에 해당하는 경우 전원을 사용할 수 있는지 확인합니다. 전원 요구사항은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.
- 케이블 위를 건너거나 케이블 근처에 놓인 품목과 끼지 않도록 케이블의 위치를 결정합니다. 벽면 콘센트의 코드와 코드가 라이브러리로부터 나가는 위치에 주의합니다. 권장되는 케이블링 절차는 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.
- 물건이 떨어지거나 액체가 개구부를 통해 라이브러리 새시로 흘러 들어가지 않도록 합니다.

단계 2: 랙에 라이브러리 설치 (5U 및 14U 의 경우 선택사항)

14U 보다 큰 모든 Scalar i500 라이브러리는 랙에 설치해야 합니다. 해당 랙을 맨 아래 모듈에 장착한 후 다른 모든 모듈을 맨 아래 모듈에 고정합니다. 랙에 모듈을 설치하려면 최소한 두 사람이 필요합니다. 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.

단계 3: 모듈 설치

다음과 같은 2 개의 라이브러리 구성이 가능합니다.

- [독립 장치로 컨트롤 모듈 사용](#)
- [복수 모듈 라이브러리 구성 사용](#)

독립 장치로 컨트롤 모듈 사용

- 1 라이브러리의 I/E 스테이션 도어와 액세스 도어를 닫습니다.

참고: I/E 스테이션 도어가 잠긴 경우 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조하여 잠금 해제 지침을 확인하십시오.

- 2 컨트롤 모듈을 들어서 원하는 위치에 놓습니다.
- 3 랙에 컨트롤 모듈을 놓는 경우 랙 이어를 사용하면 랙에 컨트롤 모듈을 쉽게 고정할 수 있습니다. 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.
- 4 [단계 4: 모듈 구성품 설치](#) - 페이지 10 에서 설치를 계속합니다.

복수 모듈 라이브러리 구성 사용

새로운 복수 모듈 라이브러리를 설치하거나 기존 라이브러리에 확장 모듈을 추가하는 경우 해당 지침을 따릅니다.

필요한 도구:

- 상단 덮개를 제거 및 교체하기 위한 Phillips #2 스크루 드라이버
- 하단 덮개를 제거 및 교체하기 위한 T10 TORX 스크루 드라이버

컨트롤 모듈을 라이브러리 구성에 설치할 수 있는 위치는 제한이 없습니다. 그러나 설치된 모든 9U 확장 모듈의 상단에는 최대 32U 에 이르는 라이브러리 구성용 제어 모듈을 배치하는 것이 좋습니다. 3 개의 9U 확장 모듈의 상단과 상단 확장 모듈의 하단에는 41U 라이브러리 구성용 제어 모듈을 배치하는 것이 좋습니다. 배치에 따라 모듈의 상부 및 하부 덮개 플레이트를 제거 및 교체하여 라이브러리에 단 1 개의 상부 덮개 플레이트와 1 개의 하부 덮개 플레이트만 있도록 해야 합니다.

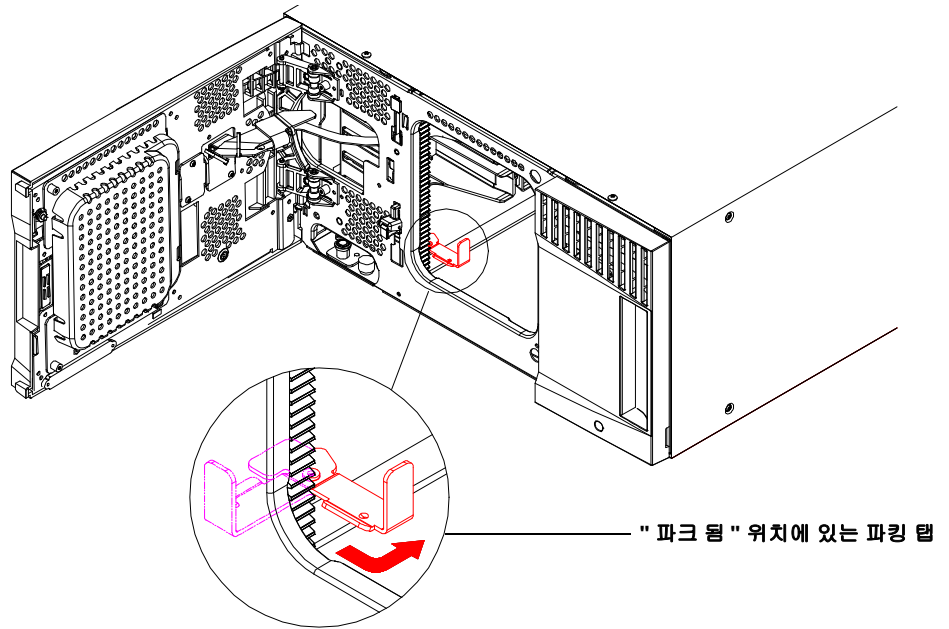
			뒷개 플레이트	뒷개 플레이트
		뒷개 플레이트	컨트롤 모듈	확장 모듈
	뒷개 플레이트	컨트롤 모듈	확장 모듈	확장 모듈
뒷개 플레이트	컨트롤 모듈	확장 모듈	확장 모듈	확장 모듈
컨트롤 모듈	확장 모듈	확장 모듈	확장 모듈	확장 모듈
뒷개 플레이트	뒷개 플레이트	뒷개 플레이트	뒷개 플레이트	뒷개 플레이트
5U	14U	23U	32U	41U

1 제어 모듈에 로봇 어셈블리를 파킹합니다.

- a 각 모듈의 I/E 스테이션과 액세스 도어를 엽니다.
- b 로봇 조립품을 컨트롤 모듈에서 조심스럽게 손으로 들어 올립니다. 로봇 어셈블리가 약간의 저항을 받으며 천천히 미끄러져야 합니다.

주의: 넓은 X 축 금속판을 잡은 채 로봇 어셈블리를 지지합니다. 얇은 금속 로드로 로봇을 들어올리면 로드가 구부러집니다.

- c 로봇 어셈블리를 제어 모듈의 중간 정도로 올린 후 한 손으로 잡고, 다른 손을 사용하여 파킹 탭을 "파크됨" 위치까지 시계 반대 방향으로 돌리십시오. 금속 파킹 탭은 열 1의 하단에 있습니다.
- d 로봇 어셈블리가 파킹 탭 위에 놓일 때까지 어셈블리를 부드럽게 내리십시오.



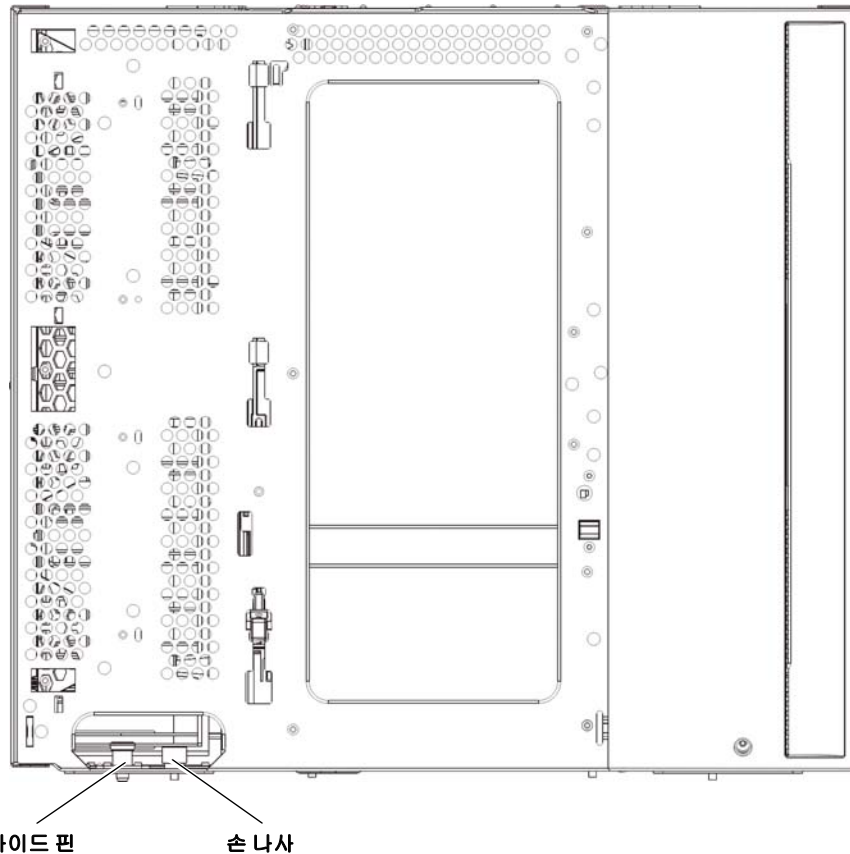
"파크됨" 위치에 있는 파킹 탭

2 필요한 경우 맨 위 또는 맨 아래 덮개 플레이트를 제거합니다.

최종 구성에는 1 개의 맨 위 덮개와 1 개의 맨 아래 덮개 플레이트가 있어야 합니다. 모듈 사이에는 덮개 플레이트가 없어야 합니다.

3 확장 모듈을 설치합니다.

a 확장 모듈의 액세스 도어를 연 후 가이드 핀을 나사못처럼 위로 올린 뒤 약간 돌려줍니다. 그렇지 않으면 스택 중인 모듈의 전면 도어가 가이드 핀에 긁힐 수 있습니다.



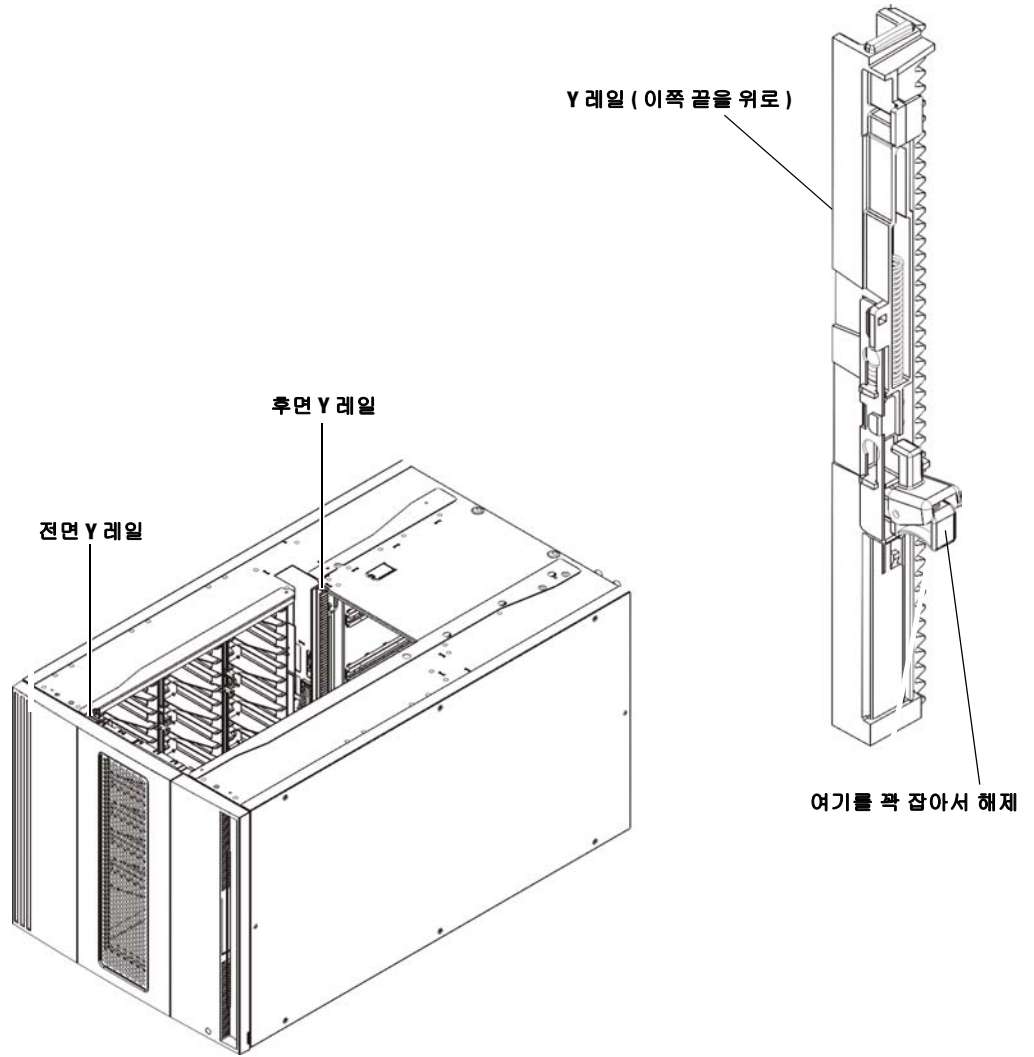
b 새로운 확장 모듈을 들어 라이브러리 전면으로부터 원하는 위치에 놓습니다.

c 다른 모듈의 맨 위에 확장 모듈을 적재하는 경우 모듈 전면의 베이스에 있는 모듈의 가이드 핀을 돌려서 아래로 밀어 내립니다. 그런 다음에 모듈 전면의 베이스에 있는 2 개의 손잡이 나사와 모듈 후면의 베이스에 있는 2 개의 손잡이 나사를 조여 2 개의 모듈을 함께 고정합니다.

d 모듈의 전면과 후면 바닥에 있는 손 나사를 모두 조입니다.

e 랙에 설치하는 경우 랙 이어를 사용해 랙에 모듈을 고정시킵니다. 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.

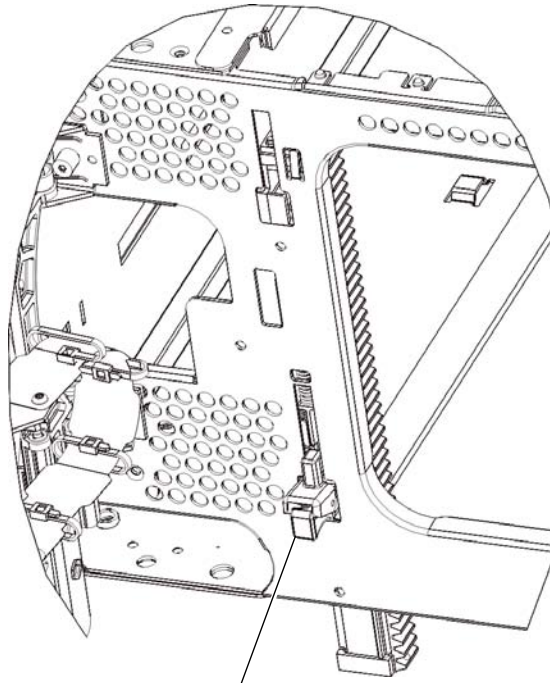
f 다른 모듈의 맨 위에 확장 모듈을 적재하는 경우 라이브러리 구성에 새로운 모듈의 Y 레일을 맞물립니다. Y 레일이 올바르게 조절되고 손 나사가 단단하게 고정되었는지 확인하십시오.



- g** 라이브러리 전면에서 I/E 스테이션과 확장 모듈의 액세스 도어를 엽니다. Y 레일 분리 장치의 핸들을 꼭 쥐고 잠금 위치에서 들어올린 후 아래쪽으로 끝까지 밀어냅니다.
- h** 라이브러리 후면에서 모듈 오른쪽 내부에 있는 후면 Y 레일 분리 장치를 찾습니다. Y 레일 분리 장치의 핸들을 꼭 쥐고 잠금 위치에서 들어올린 후 아래쪽으로 끝까지 밀어냅니다.

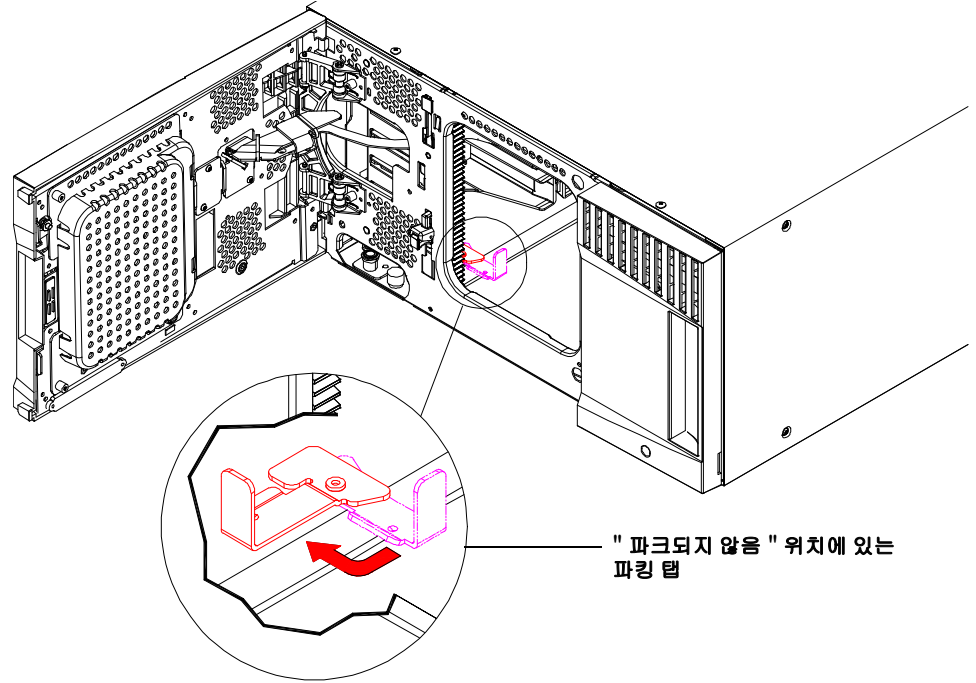
주의: 라이브러리의 전면 및 후면에 있는 상단 및 하단 Y 레일 사이에 틈이 없도록 해야 합니다. 틈이 있으면 라이브러리는 기계적으로 초기화할 수 없습니다.

이렇게 하면 Y 레일이 아래 있는 모듈의 Y 레일과 정렬됩니다.



작동 위치에 있는 잠금 해제 상태의 Y 레일

- i 설치 중인 확장 모듈마다 이 단계를 반복합니다.
 - 4 컨트롤 모듈을 설치합니다.
 - a 제어 모듈의 I/E 스테이션 도어 및 액세스 도어를 엽니다.
 - b 컨트롤 모듈을 들어서 원하는 위치에 놓습니다.
 - c U 확장 모듈을 다른 모듈 위에 쌓아 올리는 경우 모듈 전면 바닥에 있는 2 개의 손 나사와 모듈 후면 바닥에 있는 2 개의 손 나사를 조여 두 모듈을 고정합니다. 그런 다음 모듈의 가이드 핀 (모듈 전면 바닥에 있음) 을 돌린 후 아래로 밀어 내립니다.
 - d 모듈의 전면과 후면 바닥에 있는 손 나사를 모두 조입니다.
 - e 랙 이어를 사용해 랙에 컨트롤 모듈을 고정시킵니다. 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.
 - 5 로봇 어셈블리를 파킹 해제합니다.
 - a 로봇 어셈블리가 더 이상 파킹 탭 위에 놓이지 않도록 가볍게 들어올립니다.
- 주의:** 넓은 X 축 금속판을 잡은 채 로봇 어셈블리를 지지합니다. 얇은 금속 로드로 로봇을 들어올리면 로드가 구부러집니다.
- b 아무 것도 잡지 않은 손으로 파킹 탭이 "파크됨" 위치에 멈출 때까지 시계 방향으로 돌려줍니다. 정확한 위치에 다다르면 파킹 탭이 모듈 내부에서 완전히 분리되며 실수로 로봇의 경로 안에서 흔들거리지 않습니다.
 - c 로봇 어셈블리를 가볍게 놓습니다. 라이브러리의 하단 모듈까지 낮춥니다.



단계 4: 모듈 구성품 설치

다음 단계에 대한 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.

- 1 아직 설치되어 있지 않은 경우 라이브러리 컨트롤 블레이드 (LCB) 를 컨트롤 모듈에 설치합니다.
- 2 테이프 드라이브를 설치합니다.
- 3 전원 공급 장치를 설치합니다.
- 4 필요하지만 아직 설치되어 있지 않은 경우 Fibre Channel I/O 블레이드를 설치합니다.
- 5 라이브러리의 I/E 스테이션 도어와 액세스 도어를 닫습니다.

단계 5: 테이프 드라이브 케이블 연결

라이브러리에 설치된 테이프 드라이브의 유형에 따라 아래 지침을 준수합니다. 지침 :

- [LTO-5 테이프 드라이브에 대한 특별 지침](#) - 페이지 11
- [병렬 SCSI 케이블 연결](#) - 페이지 12
- [Fibre Channel 케이블을 호스트 또는 스위치에 직접 연결](#) - 페이지 14
- [I/O 블레이드를 통해 Fibre Channel 케이블 연결](#) - 페이지 15
- [SAS \(Serial Attached SCSI\) 케이블 연결](#) - 페이지 16

라이브러리는 호스트와 직접 연결되거나 Fibre Channel I/O 블레이드를 통해 연결된 SCSI, FC 및 SAS 드라이브의 조합을 포함할 수 있습니다. 아래에 있는 지침을 2 개 이상 따라야 할 수도 있습니다. 자세한 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.

LTO-5 테이프 드라이브에 대한 특별 지침

현재, 라이브러리는 LTO-5 테이프 드라이브의 다음 기능을 사용하여 지원하지 않습니다.

- 이더넷 포트
- 듀얼 포트 테이프 드라이브의 Port 2

자세한 내용은 [그림 1](#), [그림 2](#) 및 [그림 3](#) 을 참조합니다.

그림 1 듀얼 포트 Fibre Channel 테이프 드라이브

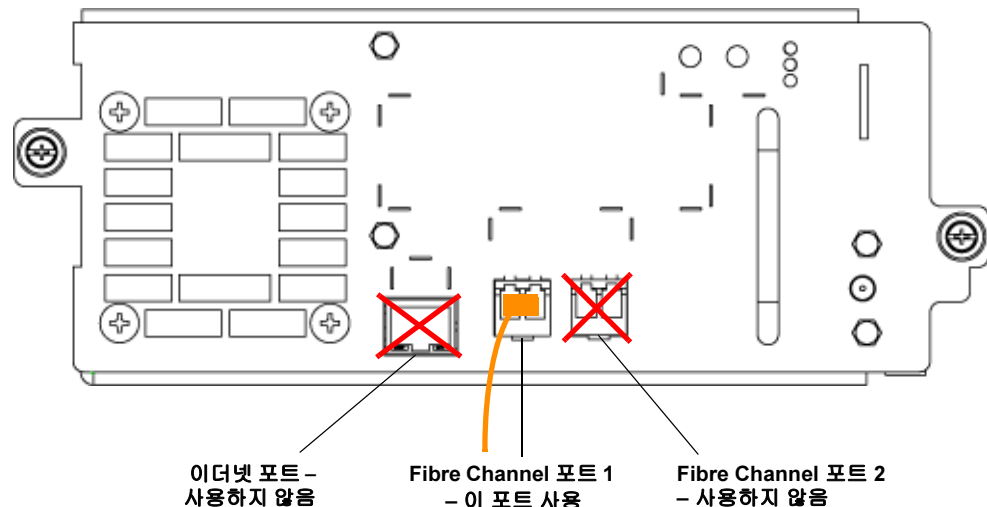


그림 2 HP LTO-5 단일 포트
SAS 테이프 드라이브

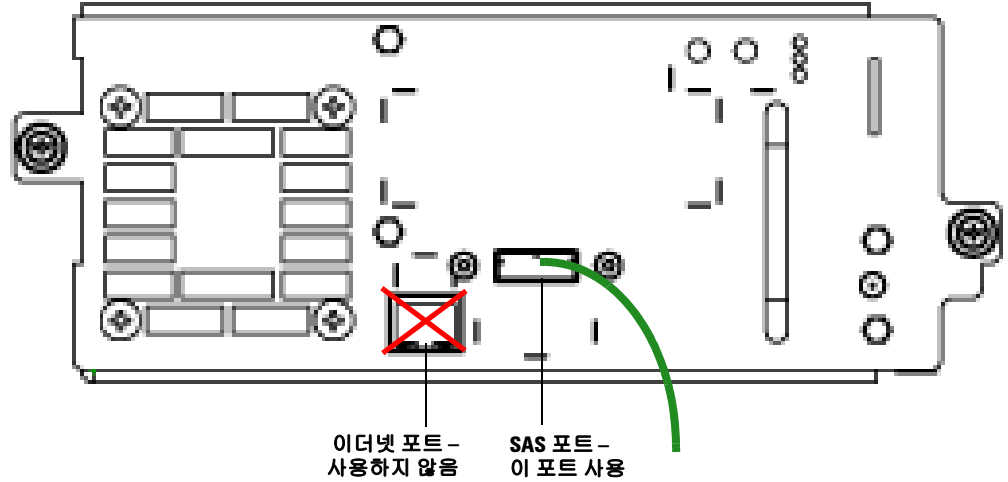
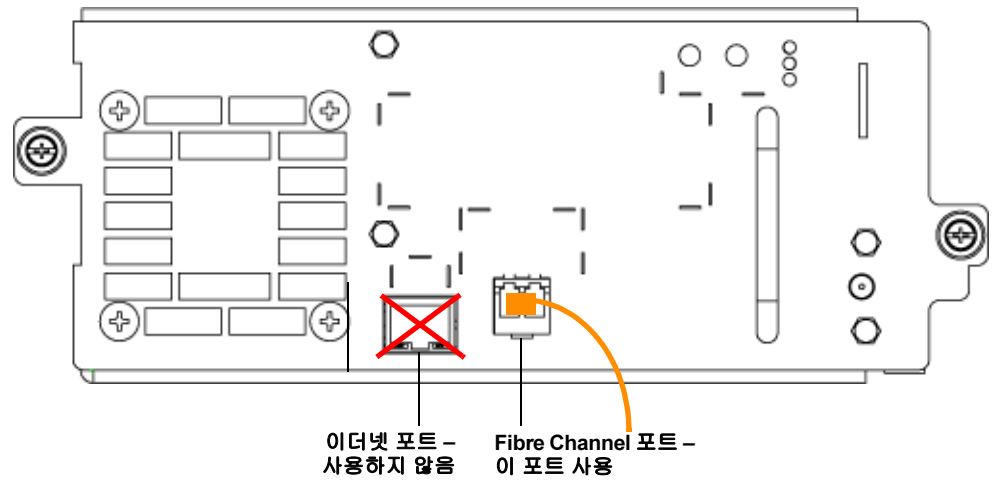


그림 3 IBM LTO-5 단일 포트
Fibre Channel 테이프 드라이브



병렬 SCSI 케이블 연결

케이블 SCSI 테이프 드라이브에 대해 SCSI 버스당 1 개의 테이프 드라이브 또는 SCSI 버스당 2 개의 테이프 드라이브를 연결하는 것 두 가지 방법이 권장됩니다.

주의 : 라이브러리는 Ultra 160 SCSI 및 Ultra 320 SCSI 케이블에 대해 최대 12 미터 (배선 포함) 의 케이블을 지원합니다.

SCSI 버스당 1 개의 테이프 드라이브를 연결하는 방법 :

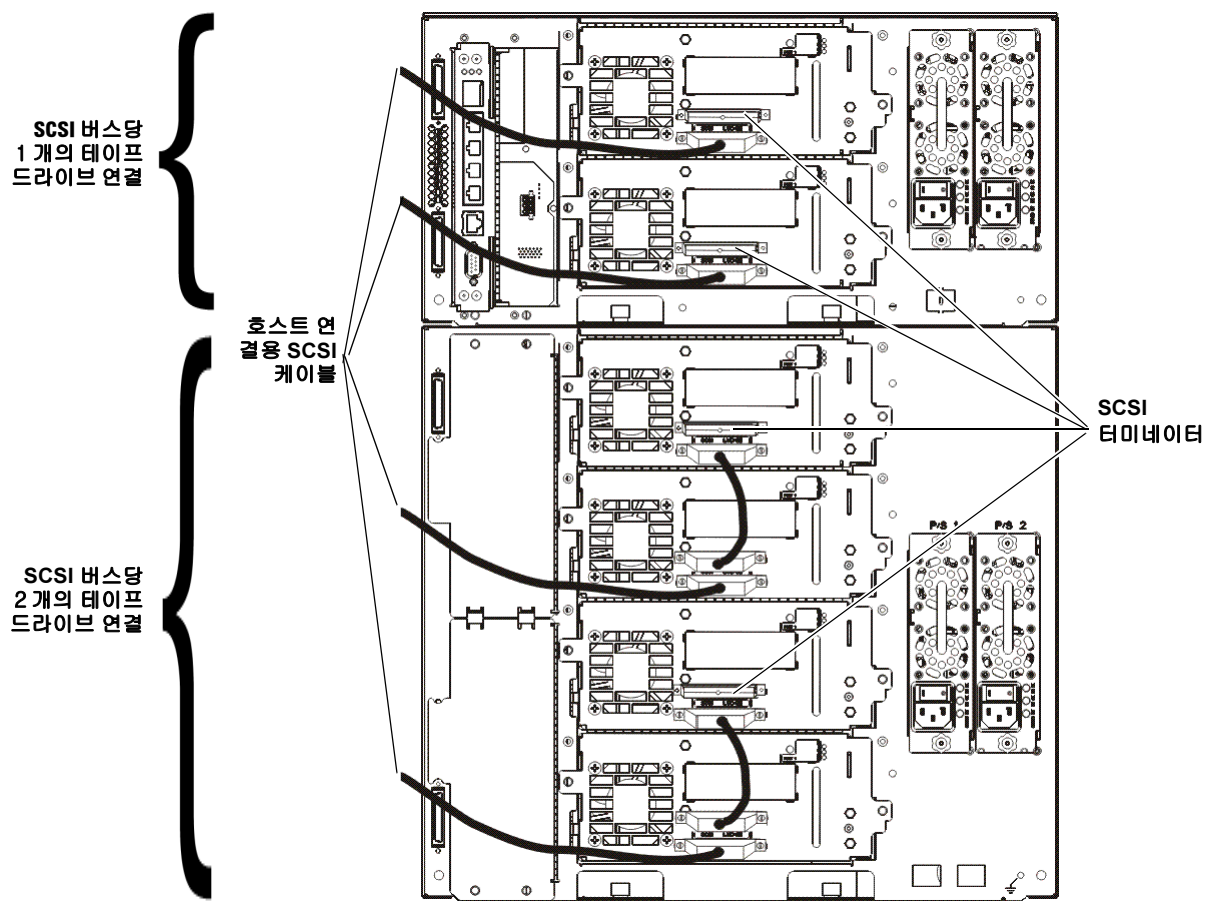
- 1 SCSI 케이블을 사용하여 테이프 드라이브의 맨 아래 포트를 호스트 시스템에 연결합니다.
- 2 테이프 드라이브의 맨 위 포트를 단자 처리하려면 SCSI 터미네이터를 부착합니다.

SCSI 버스당 2 개의 드라이브를 연결하는 방법 :

- 1 SCSI 케이블의 한 끝을 맨 아래 테이프 드라이브의 맨 위 SCSI 포트에 연결합니다. 그런 다음에 케이블의 다른 한 끝을 위 테이프 드라이브의 맨 아래 SCSI 포트에 연결합니다. 가능한 성능 문제를 방지하려면 SCSI 버스당 테이프 드라이브를 3 개 이상 연결하지 않습니다.

참고 : 2 개의 테이프 드라이브를 연결하는 SCSI 케이블은 길이가 최소 30 cm 여야 합니다.

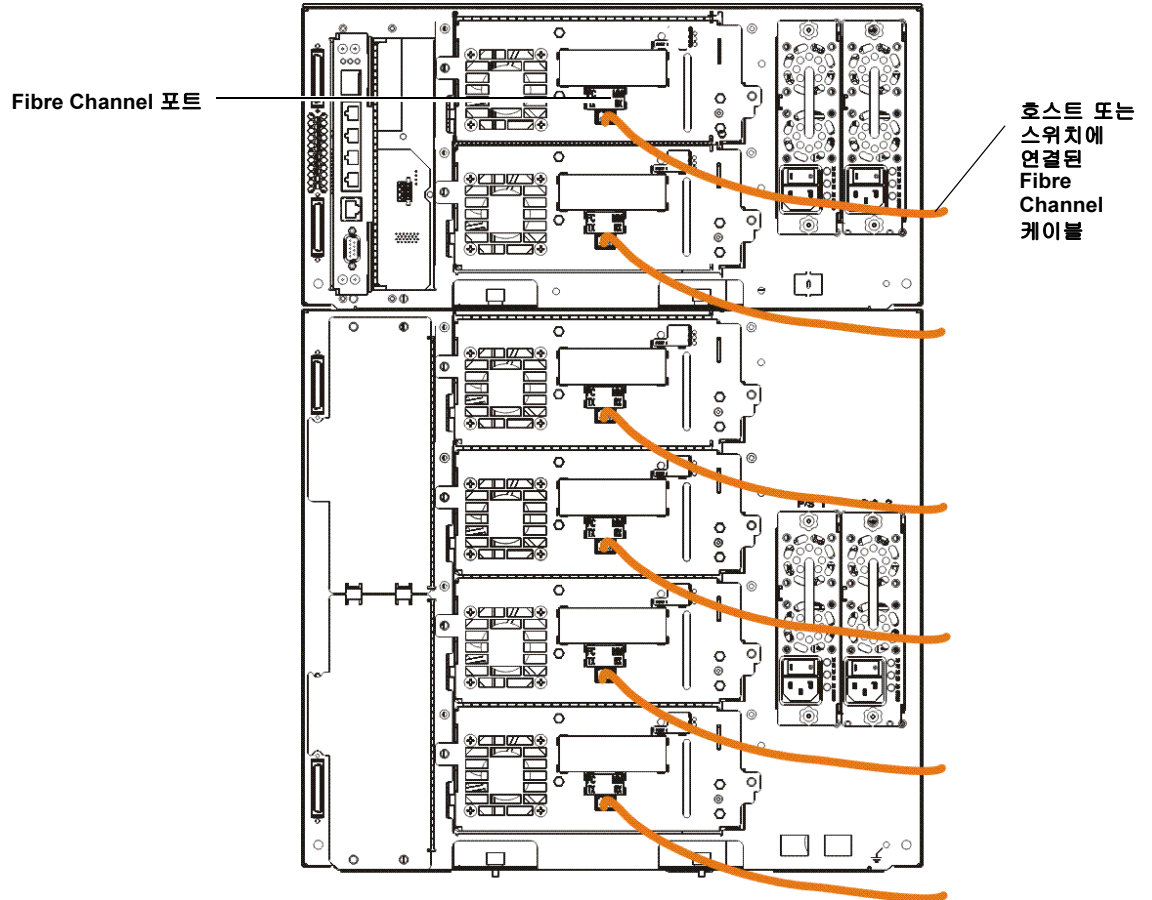
- 2 다른 SCSI 케이블을 사용하여 SCSI 버스의 맨 아래 테이프 드라이브를 호스트 시스템에 연결합니다.
- 3 SCSI 터미네이터를 사용하여 SCSI 버스의 맨 위 테이프 드라이브를 단자 처리합니다.



**Fibre Channel 케이블을
호스트 또는 스위치에
직접 연결**

각 테이프 드라이브의 경우 :

- 1 Fibre Channel 케이블의 한 끝을 테이프 드라이브의 Fibre Channel 포트에 연결합니다.
- 2 케이블의 다른 한 끝을 호스트 또는 스위치에 연결합니다.



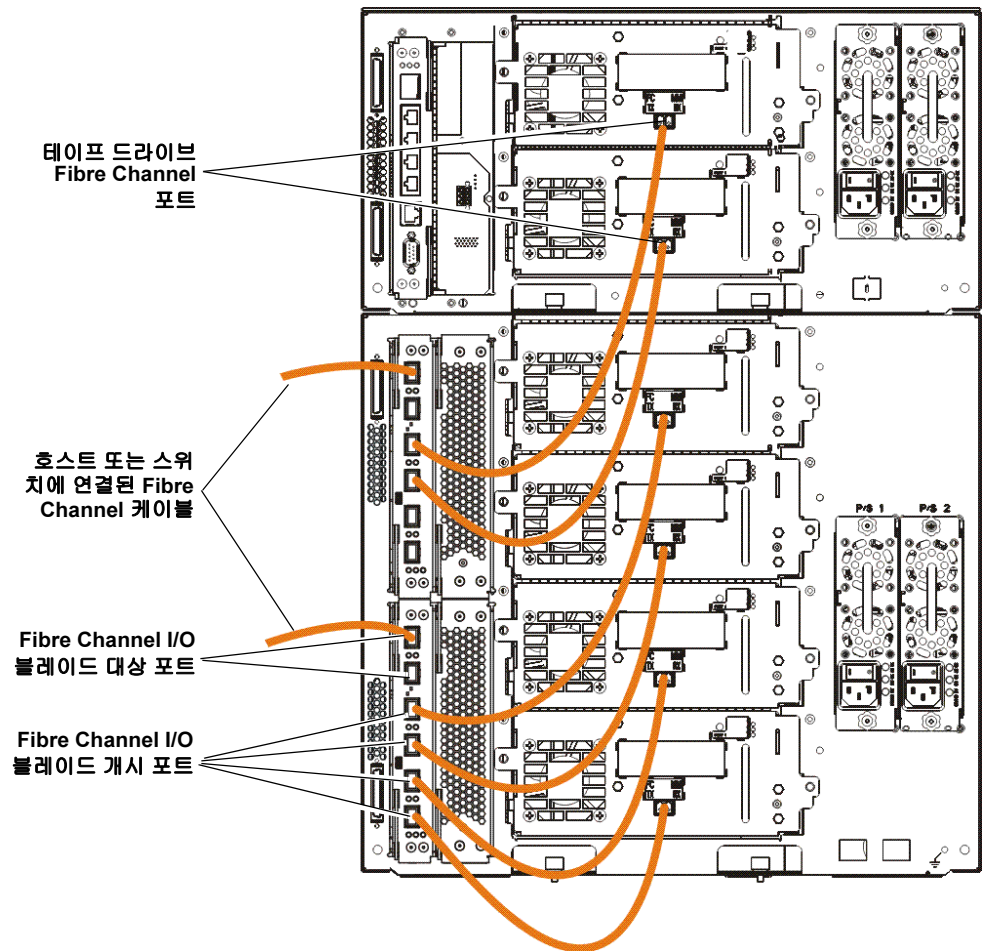
I/O 블레이드를 통해 Fibre Channel 케이블 연결

각 드라이브의 경우 :

- 1 Fibre Channel 케이블의 한 끝을 테이프 드라이브의 Fibre Channel 포트에 연결합니다.
- 2 케이블의 다른 한 끝을 가장 가까운 Fibre Channel I/O 블레이드의 개시 포트 (하위 포트 3-6)에 연결합니다.

각 Fibre Channel I/O 블레이드의 경우 :

- 3 Fibre Channel 케이블의 한 끝을 Fibre Channel I/O 블레이드의 대상 포트 (상위 포트 1, 2)에 연결합니다.
- 4 케이블의 다른 한 끝을 호스트 또는 스위치에 연결합니다.

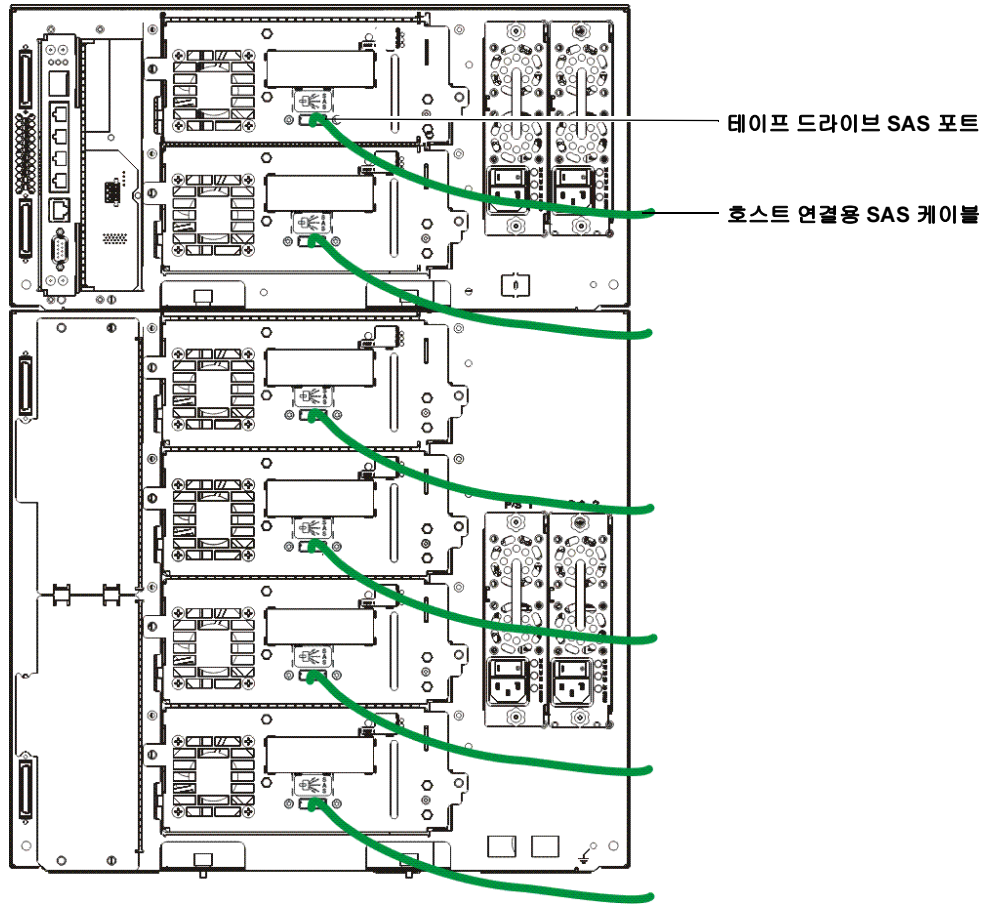


SAS (Serial Attached SCSI) 케이블 연결

각 테이프 드라이브의 경우 :

- 1 SAS 케이블의 한 끝을 테이프 드라이브의 SAS 포트에 연결합니다.
- 2 케이블의 다른 한 끝을 호스트에 직접 연결합니다.

주의 : 라이브러리는 표준 SAS 규격을 충족하는 SAS 호스트 케이블 길이를 지원합니다.



단계 6: 라이브러리 케이블 연결

- 1 컨트롤 모듈과 확장 모듈 상의 모듈 커넥터를 덮고 있는 보호용 플라스틱 캡을 제거합니다.
- 2 모듈 케이블과 모듈 터미네이터를 연결합니다.

모든 라이브러리는 모듈 터미네이터를 사용해야 합니다. 여러 개의 모듈로 구성된 라이브러리는 모듈간 케이블을 사용해야 합니다.

주의: 모듈 터미네이터는 SCSI 터미네이터와 동일하지 않습니다. 모듈 터미네이터 대신 SCSI 터미네이터를 사용하면 라이브러리가 손상될 수 있습니다. 모듈 터미네이터는 플라스틱으로 포장하여 컨트롤 모듈의 뒷면에 단단히 고정시켜야 합니다.

- a 액세스리 키트에서 모듈간 케이블을 사용하여 각 모듈을 위의 모듈과 연결합니다. 케이블의 한 끝을 맨 아래 모듈에 연결합니다. 그런 다음 케이블의 다른 한 끝을 위의 모듈에 연결합니다.
- b 컨트롤 모듈의 뒷면에 고정된 모듈 터미네이터를 사용하여 맨 위와 맨 아래 모듈을 마무리 합니다.

- 3 라이브러리 이더넷 케이블을 연결합니다.

웹 클라이언트를 통해 라이브러리에 원격 액세스하려면 이더넷 케이블을 라이브러리 컨트롤 블레이드 (LCB) 의 맨 위 Gigabit Ethernet 포트에 연결합니다. (이더넷 케이블은 제공되지 않습니다.)

- 4 필요한 경우 모듈 이더넷 케이블을 연결합니다.

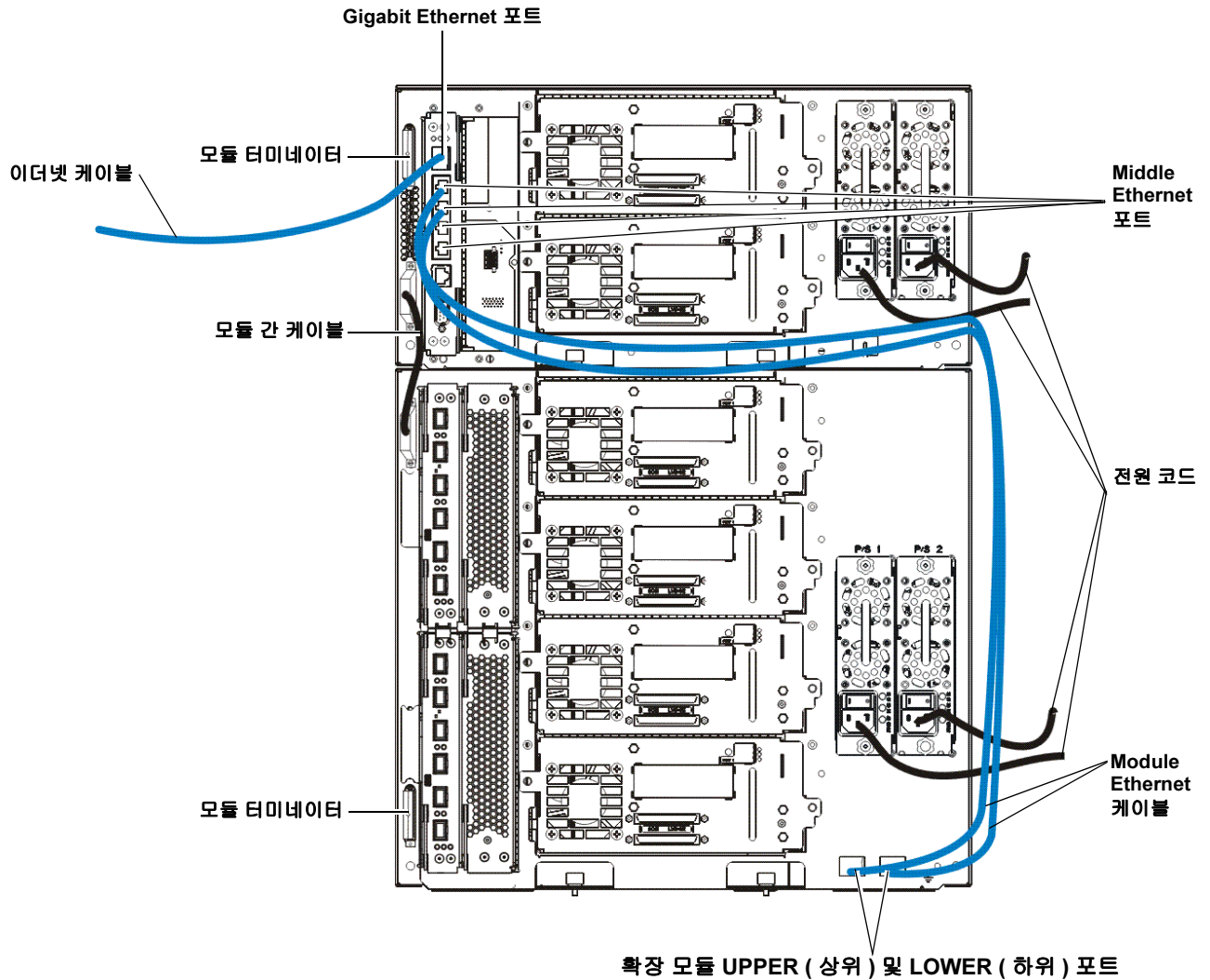
라이브러리에 Fibre Channel I/O 블레이드가 1 개 이상 있는 경우 이 단계를 수행합니다.

이더넷 케이블을 사용하여 라이브러리 컨트롤 모듈의 LCB 를 Fibre Channel I/O 블레이드가 포함된 각각의 확장 모듈에 연결합니다. 확장 모듈에 설치된 각 Fibre Channel I/O 블레이드의 경우:

- a 이더넷 케이블의 한 끝을 LCB 이더넷 허브에 있는 4 개의 중앙 이더넷 포트 중 하나에 연결합니다. (가장 맨 위 포트는 웹 클라이언트를 통한 라이브러리로의 원격 액세스용이며 가장 맨 아래 포트는 서비스 액세스용입니다.)
 - b 케이블의 다른 한 끝을 9U 확장 모듈의 적합한 포트에 연결합니다. Fibre Channel I/O 블레이드가 상위 베이에 설치되어 있는 경우 "UPPER"(상위) 로 라벨이 표시된 포트를 사용합니다. Fibre Channel I/O 블레이드가 하위 베이에 설치되어 있는 경우 "LOWER"(하위) 로 라벨이 표시된 포트를 사용합니다.
- 5 전원 코드를 연결합니다.

테이프 드라이브가 있는 모듈의 경우 전원 공급 장치가 1 개 이상 필요합니다.

각 전원 공급 장치의 경우 전원 코드의 한 끝을 전원 공급 장치에 연결합니다. 그런 다음 다른 한 끝을 근처에서 접지된 AC 전원 (제품 라벨에 표시된 유형) 에 연결합니다.



단계 7: 라이브러리 설정 구성

- 1 라이브러리의 전원을 켭니다.
 - a 각 전원 공급 장치의 후면 전원 스위치를 켭니다.
 - b 라이브러리의 전면에 있는 전원 스위치를 한 번 누릅니다.
 - c 호스트 시스템의 전원을 켭니다.
- 2 버스에 있는 모든 장치의 통신을 확인합니다.
- 3 라이브러리를 구성합니다.

라이브러리의 전원을 처음 켜면 작동자 패널에 Setup Wizard(설정 마법사)가 나타납니다. Setup Wizard (설정 마법사)는 네트워크 설정을 구성하고 일자와 시간을 설정하며 사용자 계정을 생성하고 I/E 슬롯을 구성할 수 있습니다. 라이브러리 사용을 시작할 수 있도록 기타 작업을 수행할 수도 있습니다. 사용자 패널에서 Setup Wizard(설치 마법사) 사용을 시작해야 합니다. 초기 구성을 수행한 후, 웹 클라이언트의 Setup Wizard (설정 마법사)를 계속해서 사용할 수 있습니다.

참고: 초기 구성을 건너뛰거나 중간에 종료할 수도 있습니다. 이렇게 하는 경우 구성되지 않은 설정은 변경될 때까지 다음의 기본 설정을 할당합니다.

- DHCP 활성화
- 6 개의 I/E 스테이션 슬롯
- 0 개의 세척 카트리지 슬롯
- 라이브러리는 파티션을 생성하고 각 파티션에 사용가능한 라이브러리 리소스를 균등하게 할당하여, 테이프 드라이브 인터페이스 유형 (SCSI, FC 또는 SAS)의 고유한 조합 및 테이프 드라이브 벤더에 따라 테이프 드라이브를 분류합니다.

참고: 작동자 패널 Setup Wizard (설정 마법사)는 라이브러리를 처음 켜었을 때 한 번만 나타납니다. 작동자 패널에서 네트워크 설정을 구성할 때까지는 웹 클라이언트에 로그인할 수 없습니다. 네트워크 설정을 구성하기 전에 작동자 패널 Setup Wizard (설정 마법사)를 종료할 경우 웹 클라이언트에 로그인하기 전 작동자 패널에서 네트워크 설정 (**Setup (설정) > Network Mgmt (네트워크 관리)**)을 구성해야 합니다.

최초 구성 시 설정 마법사를 사용하여 다음과 같이 작업하십시오.

- a 라이브러리 전원을 켜고 작동자 패널에서 Setup Wizard(설정 마법사)를 시작합니다.
- b Setup Wizard (설정 마법사)에 따라 웹 클라이언트가 라이브러리에 액세스할 수 있도록 네트워크 설정을 입력합니다. 이 단계를 완료해야 합니다.
- c 라이브러리의 IP 주소를 사용하여 웹 클라이언트를 엽니다. 라이브러리의 IP 주소를 보려면 작동자 패널에서 **Setup (설정) > Network Mgmt (네트워크 관리)**를 선택합니다.
- d 다음의 기본 관리 계정을 사용하여 웹 클라이언트에 로그인합니다.
 - 사용자 이름 : **admin**
 - 암호 : **password**
- e 웹 클라이언트에서 Setup Wizard (설정 마법사) 화면을 완료합니다. 마지막 Setup Wizard(설정 마법사) 화면에서 설정 내용을 적용할 것인지 묻습니다.

Setup Wizard (설정 마법사)를 완료하고 나면 라이브러리 구성 보고서가 웹 클라이언트에 나타납니다. 라이브러리 구성 보고서는 라이브러리의 테이프 드라이브, 파티션, I/E 스테이션, 스토리지 슬롯, 세척 슬롯 및 로드된 매체에 대한 정보를 제공합니다.

스토리지 슬롯, 암호화 키 관리 또는 고급 보고 기능에 대한 추가 라이선스가 필요한 경우 기술지원팀에 문의하십시오. 기술지원팀 연락처 정보는 <http://www.quantum.com/support>에서 찾아볼 수 있습니다.

라이브러리 구성 및 자세한 지침은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조하십시오. 라이브러리의 온라인 Help(도움말)도 참조할 수 있습니다. 온라인 Help(도움말) 시스템에 액세스하려면, 웹 클라이언트 또는 작동자 패널의 상단 오른쪽에 있는 **Help(도움말)** 아이콘을 클릭합니다.

참고: SMI-S는 기본적으로 비활성화되어 있습니다. SMI-S를 활성화하려면 **Tools(도구) > System Settings(시스템 설정) > Enable SMI-S(SMI-S 활성화)**를 선택하여 작동자 패널에서 직접 활성화해야 합니다.

4 테이프 카트리지를 라이브러리에 적재합니다.

테이프 카트리지를 가져오기 및 대량 탑재에 대한 내용은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.

5 I/E 명령을 사용하고 있는 경우 테이프 드라이브를 파티션에 할당합니다.

수동 카트리지를 할당이 활성화된 경우 (기본 설정) I/E 명령을 사용하여 카트리지를 가져올 수 없습니다. 카트리지를 가져오려면 카트리지를 파티션에 할당해야 합니다. 작동자 패널의 **Assign IE** (IE 할당) 화면에서 카트리지를 파티션에 할당합니다.

수동 카트리지를 할당이 비활성화된 경우 **Assign IE** (IE 할당) 화면이 나타나지 않으며 I/E 스테이션에 있는 카트리지는 모든 파티션 (시스템 파티션 포함)에 표시되고 모든 파티션에서 사용될 수 있습니다. 자세한 내용은 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다.

6 호스트 애플리케이션에 연결합니다.

라이브러리 호스트 애플리케이션으로의 연결을 설정합니다. 호스트 애플리케이션이 라이브러리에 있는 각 테이프 카트리지를 위치를 인벤토리화하는 경우 호스트 애플리케이션을 열어 논리적 인벤토리와 라이브러리의 실제 인벤토리를 동기화하도록 다시 인벤토리화합니다.

자세한 지침은 호스트 애플리케이션 설명서를 참조합니다.

7 라이브러리를 등록합니다 (웹 클라이언트에서 **Setup(설정) > Register Library(라이브러리 등록)** 선택)

단계 8: 라이브러리 실행

이제 라이브러리 사용을 시작할 준비가 되었습니다. 라이브러리 사용에 대한 정보를 보려면 *Scalar i500 사용 설명서*를 참조합니다. 라이브러리의 온라인 Help(도움말)도 참조할 수 있습니다. 온라인 Help(도움말) 시스템에 액세스하려면, 웹 클라이언트 또는 작동자 패널의 상단 오른쪽에 있는 **Help(도움말)** 아이콘을 클릭합니다.

참고: 해당 사이트로부터 최신 드라이버를 다운로드할 수 있습니다 (www.quantum.com).

참고: 라이브러리에서 지원되는 최대 확장 모듈 수는 라이브러리가 실행되고 있는 펌웨어의 수준에 따라 다릅니다. 5U, 14U, 23U 구성부터 그 이상의 구성까지 업그레이드되는 경우 최신 펌웨어를 라이브러리에 설치해야 합니다. 최신 펌웨어 목록은 www.quantum.com에서 찾아볼 수 있습니다 (Quantum 지원팀에 대한 링크 포함). 최신 펌웨어를 받아보려면 Quantum 지원팀에 문의하십시오.